This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

Sl

?t s1/9

1/9/1

DIALOG(R) File 351: DERWENT WPI

(c) 1999 Derwent Info Ltd. All rts. reserv.

008831911 **Image available**

WPI Acc No: 91-335928/199146

Related WPI Acc No: 96-430483; 98-517122

XRPX Acc No: N92-253682

pattern fabrication method using charged particle beam - dividing surface where pattern is to be formed into predetermined partial regions and correcting exposure dose according to density map for regions

Patent Assignee: HITACHI LTD (HITA)

Inventor: MURAI F; YODA H

Number of Countries: 002 Number of Patents: 003

Patent Family:

Patent No Kind Date Applicat No Kind Date Main IPC Week 199146 B JP 3225816 A 19911004 JP 9019028 Α 19900131 19910129 H01J-037/304 US 5149975 A 199241 19920922 US 91647562 Α US 5278421 JA 19910129 H01J-037/304 199403 19940111 US 91647562 Α

US 92900311 A 19920618 T

Priority Applications (No Type Date): JP 9019028 A 19900131

Patent Details:

Patent Kind Lan Pg Filing Notes Application Patent

JP 3225816 A 4 US 5149975 A 18

US 5278421 A 19 Cont of

US 91647562

Cont of

US 5149975

Abstract (Basic): JP 3225816 A

Prepn. method of yoke for small motor is new. In the prepn. method of the yoke that combining magnetic materials having conductive plated-layer to make a formed body and then making interfaces between the materials into baked state; first the prim. plated-layer is formed by plating with conductive material, then the sec.-plated layer is formed on the prim. plated-layer by plating with the material which is possible to form alloy with the conductive material for formation of the conductive plated-layer.

Pref. (1) Cu is used for the material to form the prim. plated-layer, and Sn, Zn, or alloy of them is used for the material to form the sec. plated-layer. (2) Magnetic materials having conductive plated-layer is combined and formed into required shape, then annealed under pressure applied to make interfaces between the materials baked. (3) Annealing under pressure applied is done in reducing atmos.

USE/ADVANTAGE - The method is used for prepn. of the yoke for the magnet of the small motor. Yoke with any required shape can be easily prepd. Magnetic flux change by armature current can be suppressed.

Dwg.0/0 JS*5149975 A

The method of exposing a pattern on a surface of a sample using a charged particle beam involves dividing the surface where the pattern should be formed into predetermined partial region and storing the pattern area density in each of the partial regions in the form of patterns density map data.

The exposure dose is corrected with charged particle beam previously set for every irradiation unit, referring to the pattern density map data at the irradiation with the charged particle beam, in

order to suppress the proximity effect.

ADVANTAGE - Solves calculation time problem for correcting proximity effect and makes it possible to expose extremely fine pattern using charged particle beam exposure system. (First major country equivalent to JP3225816)

Dwg.3/10

Abstract (Equivalent): US 5278421 A

The pattern exposure system operates with a plane on which a pattern on a sample is traced being decomposed into predetermined partial regions, and the pattern density in each of the partial regions is stored.

The irradiation energy amount of a charged particle beam is corrected on the basis of the pattern density map data to correct shortage and excess in the exposure dose due to roughness and fineness of the pattern, i.e. the proximity effect.

ADVANTAGE - Reduced calculation time.

Dwg.3/10

Title Terms: PATTERN; FABRICATE; METHOD; CHARGE; PARTICLE; BEAM; DIVIDE; SURFACE; PATTERN; FORMING; PREDETERMINED; REGION; CORRECT; EXPOSE; DOSE; ACCORD; DENSITY; MAP; REGION

Derwent Class: P84; U11; V05

International Patent Class (Main): H01J-037/304

International Patent Class (Additional): G03F-007/20; H01L-021/02

File Segment: EPI; EngPI

Manual Codes (EPI/S-X): U11-C04A6; U11-C04C; U11-C04F1; U11-C04G1;

V05-F05A1; V05-F05E5A; V05-F08C1

⑩ 日本国特許庁(JP)

10 特許出願公開

□ 公開特許公報(A) 平3-225816

®int.Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成3年(1991)10月4日

H 01 L 21/027 G 03 F 7/20

521

7707-2H 7013-5F 7013-5F

H 01 L 21/30

3 4 1 M 3 4 1 J

審査請求 未請求 請求項の数 8 (全7頁)

◎発明の名称

荷電粒子線描画装置

②特 願 平2-19028

20出 願 平 2 (1990) 1 月 31 日

個発 明 者

依 田

・晴 夫

東京都国分寺市東恋ケ窪1丁目280番地 株式会社日立製

作所中央研究所內

120発明者 村:

二三夫

東京都国分寺市東恋ケ窪1丁目280番地 株式会社日立製

作所中央研究所内

⑪出、願 人 株式会社日立製作所

東京都千代田区神田駿河台 4 丁目 6 番地

砂代 理 人 弁理士 小川 勝男 外1名

明細

- 発明の名称 荷電粒子線措施装置
- 2. 特許請求の範囲
 - 1. 描画すべき試料面を複数の部分領域に分割し、 各部分領域ごとの露光量を積画に先立って計測 する第1の手段と、各部分領域の計画された数 値を、それぞれその近傍の部分領域の数値で修 正する第2の手段と、実描画時に、舞光すべき 部分領域の修正された数値を参照し、あるいは 舞光すべき部分領域とその隣接領域の修正され た数値を参照し、その数値によって予め設定 れていた露光時間を補正する第3の手段を持つ ことを特徴とする荷電粒子解描画装置。
- 2. 描画パターンデータによって所定の断面を持つ情報粒子線を形成し、1度の露光で上記断面相当分の描画パターンの露光を行う可変成形ピーム方式の荷電粒子線描画装置において、上記第1の手段として、1度に露光する荷電粒子線の断面面積を計算する手段と、その断面面積を

各部分領域ごとに累積加算する手段を含むこと を特徴とする第1項記載の荷電粒子線描画装置。

- 3. 1 度の露光が、荷電粒子線断面を固定あるい は変形しつつ試料面上を建変する荷電粒子線描 面装置において、上記第1 の手段として、断面 形状と建変距離とから1 度に露光する面積を計 算する手段と、その断面面積を各部分領域ごと に累積加算する手段を含むことを特徴とする第 ・1 項記載の荷電粒子線橋両装置。
- 4. 上記第2の手段が、各部分領域の数値をその 周辺部分領域と加算平均、あるいは距離に応じ た重みをかけて加算平均した値に置き換える手 段を含むことを特徴とする第1項、第2項また は第3項記載の荷電粒子線描画装置。
- 5、上記第3の手段が、描画すべき位置の修正された数値を、隣接部分領域との線形補間によってより特密に計算する手段を含むことを特徴とする第1項、第2項または第3項記載の荷電粒子線描画装置。
- 6. 上記第3の手段が、修正された數値を予め定

められた関数関係によって変換し、それを予め 設定されていた粒子線照射時間と乗算または加 減算することによって実際の粒子線照射時間を 決定する手段を含むことを特徴とする第2項乗 記載の荷電粒子線描画装置。

- 7. 上記第3の手段が、修正された数値を予め定められた関数関係によって変換し、その値によって予め設定されていた粒子線断面または粒子線走査速度を修正する手段を含むことを特徴とする第3項項記載の荷電粒子線描画装置。
- 8. 上記第1の手段、第2の手段を用いて計算された数値を描画パターンデータの付属情報として記憶する手段を持ち、同じパターンを描画するときはその記憶された数値を読みだし、第1、第2の手段での計算を省略することを特徴とする第1項、第2項または第3項記載の荷電粒子総積両装置。
- 3. 発明の詳細な説明

【産業上の利用分野】

本発明は、荷電粒子線によって極微細なパター

あり、パターン密集部分の露光が結果として過剰 露光になるため、前述のように間隙の幅が変わっ てしまう現象として現われる。

従来、この近接効果の影響を少なくするために、 描画すべきパターンに対する工夫が様々に行われ ている。その第1の方法は、描画パターンの近接 効果による変形を予め計算し、それを補償する変 形を描画パターンの方に前もってかけておくこと である。すなわち、前途のように狭い間隙は近接 効果によってさらに狭くなるので、 描画パターン データの方で予め狭い間隙部分を捜し、狭い間隙 部分を広げるように両側の図形の幅を適切な寸法 だけ細くするようにする。このようにすれば、近 接効果によって狭い間隙がさらに狭くなっても、 所望の寸法が形成できる。頻2の方法は、近接効 果を補償するように描画時の露光量を変える方法 である。前述のように、近接効果はぼけた描画パ ターンが再貫光されて生じるので、ぼけを補償す るようにパターンの変化部分を強調して描画する ようにすれば、ぼけの結果、所筮の舜光が為され

ンを描画する荷電粒子線描画装置に関するものであり、特に、極めて集積度の高い半導体集積回路の製造に好適な描画装置を提供するものである。 【従来の技術】

半導体集積回路の回路パターンの微細化は留ま ることを知らず、その微細なパターンの形成には、 より解像力の高い荷電粒子線による描画が用いら れるようになってきている。ところが、解像力の 高い荷電粒子線においても、パターンが微細化し てくると、大きな図形の接近している部分の間隙 の幅がさらに狭く形成されるというような現象が 現われ、微細パターン形成上の問題になっている。 この現象は、荷電粒子線による検細パターン描画 の最大の課題であり、一般に近接効果として知ら れている。この現象の原因は、照射された荷電粒 子が感光剤(以後、レジストと言う)を通過して 半導体基板中に入り、基板中で散乱された荷電粒 子の一部が再びレジスト面に戻って感光させるこ とにある。この再感光の効果は広範囲にぼけた荷 電粒子線パターンを再び薄く照射したのと等価で

たと同じようなパターンを形成することが出来る。 具体的には、例えば、各図形の輪郭部分だけを分解して切り出し、輪郭部分は中央部分に比べて長い時間露光するようにする。このようにすると、露光パターンの高周波成分を強調したパターンが描画されたことになり、ぼけによる低周波成分強調の効果を打ち消して、ある程度近接効果の影響の少ない露光を行うことが出来る。

また、第3の方法として、単位面積あたりの露 光面積比率によって粒子線の照射量を変える方法 もある。近接効果は、過剰露光がその原因なので、 描画面積比率が低いところでは照射時間を短くす るようにすると、同様な補正効果が得られる。露 光面積比率によって露光時間を変える考え方は、 既に、特公昭58-32420,59-139625,61-284921にも 述べられており、近接効果補正に効果のあること が知られている。

【発明が解決しようとする課題】

近接効果は、以上のように、図形処理によって

原理的には解決可能である。しかし、近年の高密度集積回路の協画パターン数は合計で数百万万郎を超える膨大な量になっており、そのために、これらの回路処理は、超大型計算機をもってしても、1 つの回路パターンの計算だけで数十時間から数百時間以上かかる膨大なものになっていた。しかも、この計算時間は、パターンの集積度が上がれば上がるほど急激に増える状況にあり、現実的な意味においてその実施が困難になっていた。

本発明の目的は、このような近接効果補正の計算時間の課題を抜本的に解決し、荷電粒子線描頭 装置による極微細パターンの描画を、現実的な意味において可能にすることである。

【課題を解決するための手段】

本発明では、前述の課題を解決するため、荷載粒子線描函装置の描画パターン制御回路に近接効果補正のための回路を付加し、個か数分間の予備的な処理を行うことによって、ほとんど等価な補正処理を実現する。そのために、まず、描画すべき試料面を複数の部分領域に分割し、各部分領域

各部分領域ごとの露光量が計算されたら、各部分領域の数値を近接効果の及ぶ範囲の他の部分領域の数値と平均化するなどして平滑化し、マクロ的に変化する舞光量をその部分領域の数値とするように修正する。このようにすると、修正された電光量の数値は、基板からの散乱によって露光されるぼけた描画パターンの傾向を反映することに

なる.

実際に描画する時点では、描画図形ごとに描画する時点では、描画図形ごの図形の形式を読みたり、そのの数値を換知し、その部分領域を換知し、その部分時間である。このように対対時間は、散記よったができる。の形式変化を補質することができるのの数値を読みだすのでは、できるのの数値を読みだすのでは、でいるというに対応をしている。このにすれば、さらに対応をしている。この地かい近接効果補正が可能になる。この地かい近接効果補正が可能になる。

以上に述べた各部分領域の電光量の計算は、新 しい描画パターンデータが設定されたときに1回 だけ行えば良い。その値を描画パターンデータの 付属データとして記憶する手段を持たせると、同 じパターンの描画には何度でも呼び出して使用す ることができる。また、この処理は描画装置の制 御回路にとっては、前述のごとくたかだか数分程度の処理である。したがって、本発明を実施すれば、描画装置で数分の予保処理をするだけで、前述の大型計算機による数十から数百時間の近接効果補正計算を省略することができ、実用的な価値は低めて高い。

【実施例】

特別平3-225816(4)

る。 従来の描面装置では、照射時間 T は直接照射 時間生成回路 7 に入力されて粒子線の照射/作用 射タイミング信号 8 に変換され、縦横寸法(H に W)は直接 D A 変換器 9 に入力されて対子線 形成用のアナログ傾向信号 1 0 に変換され、に 位置 個向用のアナログ信号 1 2 に 投 力されて位置 偏向用のアナログ信号 1 2 に 投 れ、それぞれ、荷電粒子線の類体部 1 3 の 値 割物に用いられていた。

すなわち、可変成形型荷電粒子線描画数置の縮 歯割御回路は、1つの矩形図形を露光するたびに、 矩形図形の位置(X、Y)、矩形図形の縦、横幅 (W、H)、さらに荷電粒子を照射する時間はで その制御データとして出力するように構成にれて のように近接効果補正回路14を新たに付加まる ことに対けるのとは、する のようによって変更処理を行う。次に、するび 照射時間の変更処理を行う。次に、こり詳細に説明 する。

様の総和が記憶されることになる。ただし、露光に先立って、記憶回路23の内容は全て"0"が書き込まれているものとする。厳密に含えば、矩形データが複数の部分領域にまたがることもあるので、この方法で精密に計算できるわけではないが、通常、露光される矩形の寸法が部分領域の寸法に比べて十分に小さいので、その差は無視できる。

このようにして記憶回路23の内部に領域単位の舞光面積が計算できたら、次には、各部分領域の動質を用いての計算数値をその近傍の部分領域の数値を用いて平均の具体的な方法は、各部分領域の数域をでの1つの現本中心とする5×5個の部ある。このの領域平均領域から外れる外部のある。はは計算の数として計算を記述されている。この内容を読みだしている。23の内容を読みだして平均に記憶回路23の内容を読みだして平均に通常で、記憶回路29を付加するだけで、十分に実施可能で

第2回は近接効果補正回路14の実施例を示し たものである。説明を判り易くするために、位置 座標 X , Y は O ~ 1 O 2 3 の値をとるものと仮定 する。すなわち、X,Yは各々12ピットである とする。いま、図のようにYの上位4ビットを上 位とし、Xの上位4ビットを下位とする8ビット の数値21を選択回路22を介して記憶回路23 の番地入力とすると、Yが0~63でXが0~ 63の部分領域は記憶回路23の0番地に対応し、 Y が O ~ 6 3 で X が 6 4 ~ 1 2 7 の 部 分 領 域 は 1 番地に対応するというように、64×64年に区 切られた各部分領域が記憶回路23の1つの番地 に対応するようになる。そこで、舞光すべき矩形 データの1つ1つについて、 X . Y 座標を図のよ うに記憶回路の番地とし、乗算器24によって計 算されたWXHの値25を、その番地の読みださ れた内容27に加算器26で加算し、選択回路 28を介して再び記憶回路23に書き込むように しておくと、全舞光データの露光が終了した時点 では、記憶回路23中に各部分領域ごとの図形面

ある。すなわち、計算回路 2 9 より所図の部分領域に対応するアドレス信号 3 0 を選択回路 2 2 2 を 介して記憶回路 2 3 に入力し、その時の記憶回路 2 7 を 用いて平滑化計算を行い、その結果 3 1 を 選択回路 2 8 を 介して記憶回路に再びは軽いことで実現できる。もちろん、専用の計算に 込むことで実現できる。もちろん、専用の計算に 協断を 付加せずに、 描画装置の制御用計算機に配信 回路の内容を 破み込み、計算後にその結果を再び記憶回路に書き込むようにしても良い。

実際の描画時には、矩形データの位置を 悪いなするのが、 を変換の体がで、その信義と を変換ので、その信義となって、 を変換ので、そのに変換を を変換ので、そのに変換を を変換のである。 を変換の付属に のである。 を変換のでは、 のでは、 のでいる。 のでい。 のでいる。 のでい。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでい。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでい。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでいる。 のでい。 ので、 ので、 のでい。 のでい。 ので、 ので、 ので、 ので、 ので、 ので、 のでい。 のでい。 のでい。

特開平3-225816 (5)

また、霧光量の変化を滑らかにするために、各部分領域の値をその領域の中心位置の値と考えて、各図形位置の質光量の値27をその周辺の部分領域の露光量の値から観形補間で求めることもできる。このようにすれば、近接効果の補正がさらにきめ細かく実施できることになる。この場合でも、回路は前述の実施例よりも複雑になるが、通常の回路技術で容易に実施できる。

次に本発明の効果を第3回によって具体的に説

(ホ)のようにおおまかな露光量の波形を得るろこでとができる。そこで、この波形の大きいところでは露光量を少なくし、波形の小さると、実際の外では多くしてのような波形が得られる。 環光性として(へ)のようになれば、電光レベルので現代をでは、近接効果の影響を少なくして、所定の様はの形を形成することが可能になる。

なお、本実施例においては、矩形断面だけをり の可変成形型の荷電粒子線描画数置だけを取り が、3 角、 L 字形など任意の多角形の断 がなながながなが、3 角には多角形のがはないないである。 特力の構御する数値であっても、描画なでいるのがはないができます。 などのができまするとがでする。 であり、本発ののできる機能を持った描画数 であり、ないのものを選択し、そのパターンを のできる機能を持った描画数 であることのできる機能を持った描画数 とのできる機能を持った描画数

明する。第3図の(イ)は描聞すべき図形パター ンである。益箇区形は、このように左側に細い髪 長の図形が1つあり、中央から右側にかけて図じ 図形が5本あるものとする。いま、これを描画し たときの荷電粒子線の露光量をa-a゚の断面で 図示すると、もし基板内閣からの数乳による重数 光が無ければ、一様な露光をしただけで、(ロ) に示すように粒子線のぼけの範囲で理想的に露光 されることになる。したがって、鶯光レベル8で 現像すれば、図形を所定の形状に形成することが 出来るはずである。しかし、現実には基板内面か らの散乱による再舞光があるので、(ハ)に示す ように舞光面積の大きいところで過剰舞光が起こ ることになる。この場合、無光レベル8で現像す ると、(二)のようにぼけた図形が形成されること とになり、もはや微細な図形の形成は困難になる。 これが近接効果と呼ばれる現象である。本発明で は、この近接効果を補正するために、まず、猫面 領域を部分領域に分割し、各部分領域内の露光面 稜を計算してそれを平滑化する。これにより、

っても、特定パターンの舞光面積は予めわかっているので、その面積をパラメータとして持ち、累積加算するようにすることで、やはり本発明を適用することが出来る。

また、点あるいは成形された断面を持つ粒子線を試料面上で走空して舞光する描画装置であっても、走空距離を区切って考えれば、それを等価な舞光断面積を計算することは可能であり、本発明を適用することが出来る。ただし、この場合には、舞光量の舞鼓は舞光面積によって粒子線断面積を変更するか走空速度を変更することになる。

【発明の効果】

本発明により、従来、大型計算機で数十から数百時間以上必要とした近接効果補正のための図形処理計算を省略することができる。図形処理の計算時間の膨大さが、従来から高密度集積四路の製造の大きな障害になっていたので、本発明によって超しSIの製造が容易になる。また、本発明によれば、露光量の補正は横小な矩形データ単位によれば、露光量の補正は横小な矩形データ単位になるので近接効果補正の實も格段に向上し、従来

特開平3-225816 (6)

の手法に比べてその分だけ機組なパターンの露光 が可能になる。以上述べたことにより、超じSI 製造にかかわる本発明の経済効果は傷めて大きい。 4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明に係る荷電粒子線絡函数型の全体標成図。第2図は本発明の近接効果補正を実現する付加回路の構成図。第3図は本発明の近接効果補正処理の効果を説明する説明図。

符号の説明

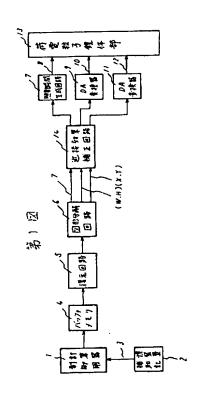
1・・・朝御用計算機、2・・・補助記憶装置、3・・・描画パターンデータ、4・・・パッファーメモリ、5・・技術の一旦路、6・・・図形分解回路、7・・・投行の一旦路、8・・・照射ノ非照射タイミング信号、9・・・DA 変換器、10・・・アナログ偏向信号、11・・・・DA 変換器、12・・・位置偏向用のアナログ信号、13・・・荷電粒子を照射する時間、0級、機寸法、T・・・荷電粒子を照射する時間、14・・・・近接効果補正回路、22・・・退択回

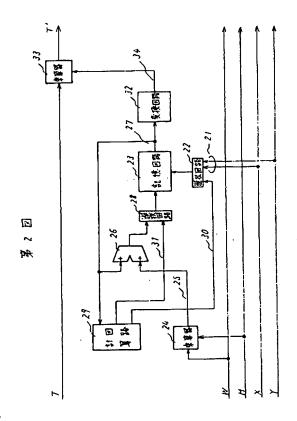
路、23・・記憶回路、24・・・乗算器、25・・・W×Hの値、26・・ 加算器、28・・・選択回路、29・・・計算回路、30・・・アドレス信号、32・・・変換回路、34・・・補正係数、33・・・乗算器、T'・・・新しい。

問む 毎米時間データ、をそれぞれ示す。



代理人 弁理士 小川農男





特開平3-225816(フ)

第3 図

